

熱対流問題の分岐解に対する精度保証付き数値計算

中尾 充宏 (九州大学大学院数理学研究科), 渡部 善隆 (九州大学大型計算機センター),
山本 野人 (電気通信大学情報工学科), 西田 孝明 (京都大学大学院理学研究科)

1 はじめに

本発表では 2 次元 (x - z 座標) の Rayleigh-Bénard 対流を記述する Oberbeck-Boussinesq 方程式の基本解からの摂動を表す無次元化方程式:

$$\begin{cases} u_t + uu_x + \omega u_z = p_x + \mathcal{P}\Delta u, \\ \omega_t + u\omega_x + \omega\omega_z = p_z - \mathcal{P}\mathcal{R}\theta + \mathcal{P}\Delta\omega, \\ u_x + \omega_z = 0, \\ \theta_t + \omega + u\theta_x + \omega\theta_z = \Delta\theta, \end{cases} \quad (1)$$

の定常問題に対する精度保証付き数値計算法について述べる．ここに (u, ω) は流速場, p は圧力場, θ は基本状態からの温度差である．また \mathcal{P}, \mathcal{R} はそれぞれ Prandtl 数, Rayleigh と呼ばれる無次元数である．

2 問題と定式化

(1) の定常問題を考える．流速場を流れ関数 Ψ を用いて $(u, \omega) = (-\Psi_z, \Psi_x)$ で表現する．また $\Theta := \sqrt{\mathcal{P}\mathcal{R}}\theta$ とおき圧力 p を消去することで次式を得る:

$$\begin{cases} \mathcal{P}\Delta^2\Psi = \sqrt{\mathcal{P}\mathcal{R}}\Theta_x - \Psi_z\Delta\Psi_x + \Psi_x\Delta\Psi_z & \text{in } \Omega, \\ -\Delta\Theta = -\sqrt{\mathcal{P}\mathcal{R}}\Psi_x + \Psi_z\Theta_x - \Psi_x\Theta_z & \text{in } \Omega, \\ \Psi = 0, \quad \Delta\Psi = 0 & \text{on } \partial\Omega, \\ \Theta(x, 0) = 0, \quad \Theta(x, \pi) = 0, \\ \Theta_x(0, z) = 0, \quad \Theta_x(2\pi/a, z) = 0. \end{cases} \quad (2)$$

ここで領域 Ω は長方形領域 $\{0 < x < 2\pi/a, 0 < z < \pi\}$ に制限して考える． $a > 0$ は与えられた正定数とする．ただし境界条件は, 速度場については $z = 0, \pi$ で stress free, $x = 0, 2\pi/a$ で周期境界条件を仮定し, 温度場については Dirichlet 条件を課している．

想定した境界条件から (2) の解 Ψ, Θ の形を次のように仮定して考える:

$$\Psi = \sum_{m=1}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} A_{mn} \sin(amx) \sin(nz), \quad \Theta = \sum_{m=0}^{\infty} \sum_{n=1}^{\infty} B_{mn} \cos(amx) \sin(nz). \quad (3)$$

$u := (\Psi, \Theta)$, $f_1(u) := \sqrt{\mathcal{P}\mathcal{R}}\Theta_x - \Psi_z\Delta\Psi_x + \Psi_x\Delta\Psi_z$, $f_2(u) := -\sqrt{\mathcal{P}\mathcal{R}}\Psi_x + \Psi_z\Theta_x - \Psi_x\Theta_z$, $f(u) := (f_1(u), f_2(u))$ とおくと, f は $H^3(\Omega) \times H^1(\Omega)$ から $L^2(\Omega) \times L^2(\Omega)$ への連続写像である．さらに与えられた境界条件のもと, 任意の $g_1, g_2 \in L^2(\Omega)$ に対し $\Delta^2\bar{\Psi} = g_1$ および $-\Delta\bar{\Theta} = g_2$ は一意の解 $(\bar{\Psi}, \bar{\Theta}) \in H^4(\Omega) \times H^2(\Omega)$ を持つ．これらの対応に $H^4(\Omega)$ から $H^3(\Omega) \times H^2(\Omega)$ への埋め込みまで含めた写像を $(\Delta^2)^{-1}, (-\Delta)^{-1}$ と書くと,

$$K := (\mathcal{P}^{-1}(\Delta^2)^{-1}, (-\Delta)^{-1}) : L^2(\Omega) \times L^2(\Omega) \rightarrow H^3(\Omega) \times H^1(\Omega)$$

は compact 写像となる．したがって (2) は $H^3(\Omega) \times H^1(\Omega)$ 上の compact 作用素 $F := Kf$ に対する不動点問題:

$$u = Fu \quad (4)$$

と同値であり, Schauder の不動点定理が適用できる.

3 数値的検証手順

近似空間 $S_N^{(1)}, S_N^{(2)}$ を $\psi_{mn} := \sin(amx) \sin(nz), \theta_{mn} := \cos(amx) \sin(nz)$ に対し,

$$S_N^{(1)} := \{ \Psi_N \mid \Psi_N = \sum_{m=1}^{M_1} \sum_{n=1}^{N_1} \hat{A}_{mn} \psi_{mn} \}, \quad S_N^{(2)} := \{ \Theta_N \mid \Theta_N = \sum_{m=0}^{M_2} \sum_{n=1}^{N_2} \hat{B}_{mn} \theta_{mn} \}$$

と定める．いま $g_1, g_2 \in L^2(\Omega)$ に対し, 与えられた境界条件のもとでの

$$\mathcal{P} \Delta^2 \bar{\Psi} = g_1, \quad -\Delta \bar{\Theta} = g_2$$

の解 $\bar{\Psi}$ および $\bar{\Theta}$ のそれぞれ $S_N^{(1)}$ および $S_N^{(2)}$ への projection $P_N^{(1)} \bar{\Psi}, P_N^{(2)} \bar{\Theta}$ を次で定義する:

$$\begin{cases} \mathcal{P}(\Delta^2 P_N^{(1)} \bar{\Psi}, v_N^{(1)})_{L^2} = (g_1, v_N^{(1)})_{L^2} \quad \forall v_N^{(1)} \in S_N^{(1)}, \\ -(\Delta P_N^{(2)} \bar{\Theta}, v_N^{(2)})_{L^2} = (g_2, v_N^{(2)})_{L^2} \quad \forall v_N^{(2)} \in S_N^{(2)}, \end{cases}$$

ただし $(\cdot, \cdot)_{L^2}$ は Ω 上の L^2 内積とする．ここで $P_N^{(1)} \bar{\Psi}$ および $P_N^{(2)} \bar{\Theta}$ は, それぞれ (3) の形をした $\bar{\Psi}$ の (M_1, N_1) -truncation および $\bar{\Theta}$ の (M_2, N_2) -truncation に一致することに注意すれば, $\|\bar{\Psi} - P_N^{(1)} \bar{\Psi}\|_{H^3}, \|\bar{\Theta} - P_N^{(2)} \bar{\Theta}\|_{H^1}$ および他のノルム (L^2, H^2 など) の構成的 a priori 誤差評価を得る．さらに埋め込み $H^2 \hookrightarrow L^\infty$ の構成的評価を用いることにより, 途中計算に必要な L^∞ 誤差評価も得ることができる．以上のことから, projection $P_N: H^3(\Omega) \times H^1(\Omega) \rightarrow S_N^{(1)} \times S_N^{(2)}$ を $P_N := (P_N^{(1)}, P_N^{(2)})$ で定義すれば, 不動点方程式 (4) は有限次元 (projection) と無限次元 (error) とに分けて

$$\begin{cases} P_N u &= P_N F u, \\ (I - P_N) u &= (I - P_N) F u \end{cases}$$

と書くことができる．次に (2) の近似解 $(\hat{\Psi}_N, \hat{\Theta}_N) \in S_N^{(1)} \times S_N^{(2)}$ を Fourier-Galerkin 法により導かれる非線形方程式

$$\begin{cases} \mathcal{P}(\Delta^2 \hat{\Psi}_N, v_N^{(1)})_{L^2} = (f_1(\hat{\Psi}_N, \hat{\Theta}_N), v_N^{(1)})_{L^2} \quad \forall v_N^{(1)} \in S_N^{(1)}, \\ -(\Delta \hat{\Theta}_N, v_N^{(2)})_{L^2} = (f_2(\hat{\Psi}_N, \hat{\Theta}_N), v_N^{(2)})_{L^2} \quad \forall v_N^{(2)} \in S_N^{(2)}. \end{cases}$$

に Newton-Raphson 法を適用して近似的に求める．さらに (2) の解 (Ψ, Θ) を

$$\begin{cases} \Psi &= \hat{\Psi}_N + w_N^{(1)} + \alpha^{(1)}, \\ \Theta &= \hat{\Theta}_N + w_N^{(2)} + \alpha^{(2)} \end{cases}$$

と分解することで残差引き戻しの形に書き直し, 有限次元部分に対して Newton タイプの作用素を適用することにより Schauder の不動点定理を満足する集合を計算機内で構成する手順を導く．ここに $w_N^{(1)}$ および $w_N^{(2)}$ は有限次元部分を表す関数であり, $\alpha^{(1)}$ および $\alpha^{(2)}$ は無限次元部分に対応する．定式化の詳細, 数値例は講演時に述べる．